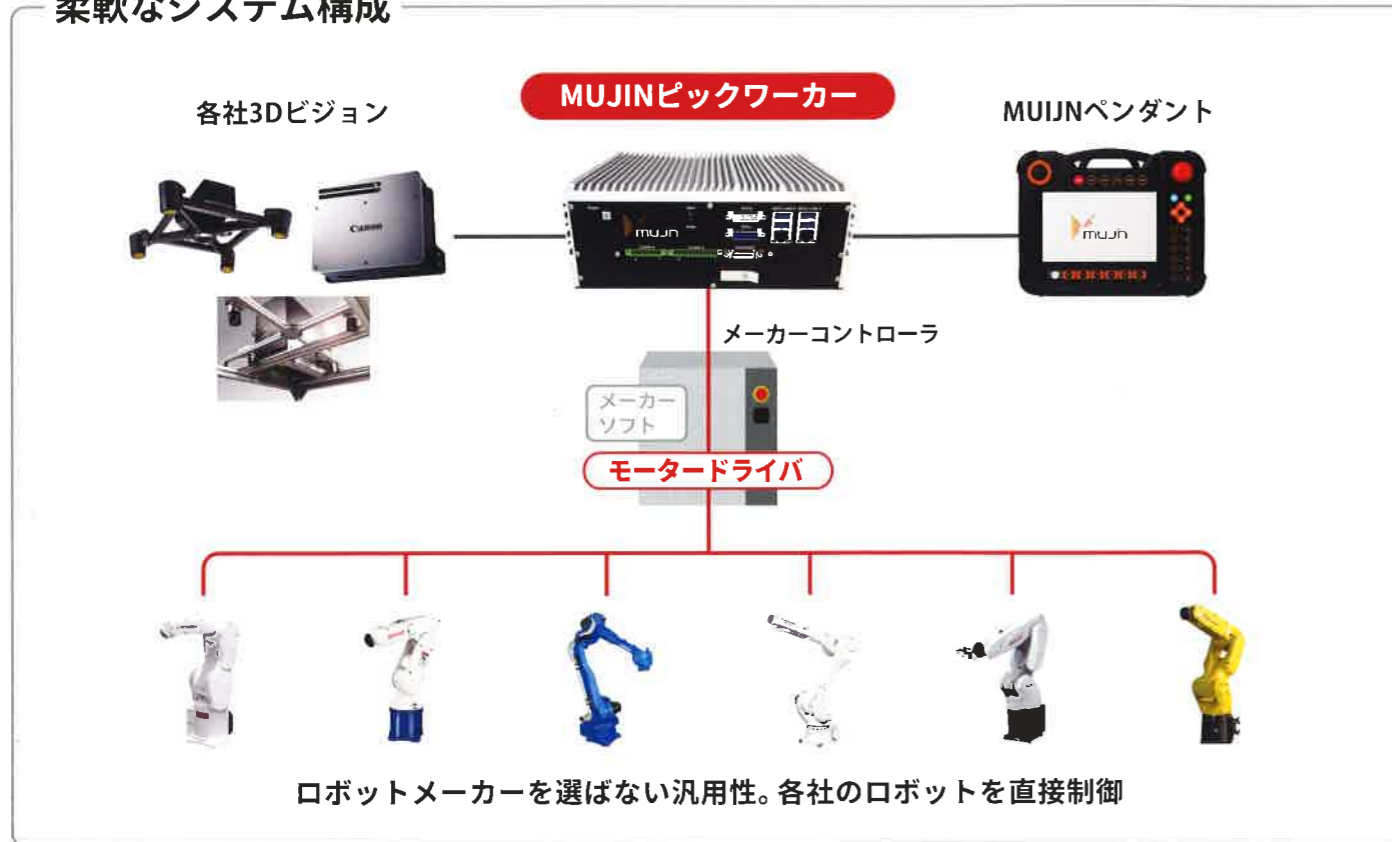


柔軟なシステム構成



多彩なバラ積みピッキングソリューション



MUJINコントローラ / ピックワーカー 仕様表

| | | | | |
|------|----------------------------------|----------------------------|-------------------------|-----------------|
| DIO | 48 Isolated DIO : 24 DI, 24 DO | 電源 | AC100 ~ 240V 50 / 60 Hz | |
| 入力電源 | DC24V | 最大消費電力 | 160W | |
| 寸法 | 260mm(幅) x 175mm(奥行) x 104mm(高さ) | 重量 | 3.8kg | |
| 環境条件 | 動作温度 | -25°C ~ 50°C ^{*1} | 湿度 | 5% ~ 95% (結露なし) |
| | 保管時 | -40°C ~ 85°C | 相対湿度 | 70°Cにて95% |

*1 チャンバー試験の結果です。



東京本社 〒130-0002 東京都墨田区業平 1-1-9
 TEL : 03-4577-7638 URL : <https://mujin.co.jp>
 FAX : 03-4577-7639 Email : info@mujin.co.jp

安全に関する取り組み
 MUJINピックワーカーは産業ロボット事業に係わるISO認証を取得しています。

※記載内容は当社調べの数値であり、予告なく変更する場合があります。記載されている会社名・製品名は各社の商標または登録商標です。

モーションプランニング AI 搭載

バラ積みピッキングソリューション



Powered by

MUJIN Controller Pick Worker

ムジンコントローラ ピックワーカー



MUJINの バラ積みピックアップ ソリューションとは？



1 3Dビジョンで“見る”

3Dビジョンで撮像された画像を元に、ロボットがワークの位置・姿勢を認識



参考：大型鍛造品・小型樹脂部品の3D認識

2 ロボットが正確に“掴む”

認識したバラ積みワークをロボットハンドで正確に把持



参考：バラ積み状態の重量物をピックアップ

3 指定した場所に“置く”

障害物を自動で回避しながら指定した場所にワークを配置



参考：小スペースの工作機へ自動投入

各社ロボットを共通操作 MUJINの独自機能で ワーク供給工程に革新を



操作性抜群のMUJINオリジナルUIで各社ロボットを操作可能



業界最高峰のタクトタイム



深い網パレットもOK



シミュレータを標準搭載



ワーク同士の衝突回避



ぶつからずに原点復帰



遠隔操作で運用サポート

業界最高峰のタクトタイムを実現



重量物 450ピック/1時間



プレス部品 600ピック/1時間



樹脂部品 800ピック/1時間

AIロボット導入のメリットは？

実際には安い

同一システムによる多品種対応で初期費用を抑制

中・大型ワークにも対応

人手・パーツフィーダーでは困難なワークにも対応

最短数日で立ち上げ可能

ロボット稼働・品種追加の期間を圧縮し生産性が安定

従来の課題をMUJINのピックアップソリューションが解決

- 過酷な人手作業
- 品種追加できない
- ロボット稼働まで長期間

ロボットが稼働するほど売上げアップ↑ コスト削減↓



ロボット・機械の稼働時間が長くなると？

- 生産性向上
- 投資回収期間短縮
- 残業代削減

売上げアップ！コスト削減！

ロボットを導入することで無理なく工場の稼働時間を延ばすことができ生産効率が向上します